# 金融学 2023 年秋 • 时间序列

# 第10讲:时间序列的预测

授课人: 刘 岩

武汉大学经管学院金融系

2023年11月13日

# 本讲内容

- 条件期望与最优预测
- ② 线性预测
- ③ 时间序列的预测

### 条件期望与最优预测

# 本节内容

- 条件期望与最优预测
- ② 线性预测
- ③ 时间序列的预测

## 条件概率和条件期望

- 给定随机变量 X,Y 以及其联合密度函数 f(x,y)
- 给定 X = x, Y 的条件概率密度可表示为

$$f(y|x) = \underbrace{\frac{\Pr(X = x, Y = y)}{\Pr(X = x)}}_{\text{FFM } \text{\#k}} = \frac{f(x, y)}{\int f(x, y) dy}$$

- $\mathbb{E}(Y|X=x) = \int yf(y|x)dy$  称为 Y 在 X 上的条件期望
- 记为 E(Y|X); 可看做 X 的函数

#### 条件期望与最优预测

# 条件期望的性质

- 全期望律 (law of total expectation):  $\mathbb{E}Y = \mathbb{E}[\mathbb{E}(Y|X)]$
- 若 X,Y 相互独立,则 E(Y|X) = EY
- 给定函数  $g(\cdot)$ ,  $\mathbb{E}[g(X)Y|X] = g(X)\mathbb{E}(Y|X)$
- $\mathbb{E}(Y|X)$  是 X 对 Y 的最小均方预测函数:  $\mathbb{E}(Y|X)$  是最小化问题

$$\min_{g(\cdot)} \mathbb{E}[Y - g(X)]^2$$

的(唯一)解 $\Rightarrow$ 均方误差意义下,Y的最优预测为 $\mathbb{E}(Y|X)$ 

• 若 Z = g(X) 且  $g(\cdot)$  是严格单调函数,则

$$\mathbb{E}(Y|Z) = \mathbb{E}[Y|g(X)] = \mathbb{E}(Y|X)$$

# 最优预测推导

• 对于任意的函数  $f(\cdot)$ , f(X) 对 Y 的均方预测误差可写为

$$\mathbb{E}[Y - f(X)]^{2} = \mathbb{E}[Y - \mathbb{E}(Y|X) + \mathbb{E}(Y|X) - f(X)]^{2}$$

$$= \mathbb{E}[Y - \mathbb{E}(Y|X)]^{2} + 2\mathbb{E}[(Y - \mathbb{E}(Y|X))(\mathbb{E}(Y|X) - f(X))]$$

$$+ \mathbb{E}[\mathbb{E}(Y|X) - f(X)]^{2}$$

$$= \mathbb{E}[Y - \mathbb{E}(Y|X)]^{2} + 2\mathbb{E}[\mathbb{E}[(Y - \mathbb{E}(Y|X))(\mathbb{E}(Y|X) - f(X))|X]]$$

$$= (\mathbb{E}(Y|X) - f(X))^{2}$$

$$= \mathbb{E}[Y - \mathbb{E}(Y|X)]^{2} + \mathbb{E}[\mathbb{E}(Y|X) - f(X)]^{2}$$

• 故对任意  $f(\cdot)$ ,  $\mathbb{E}[Y - f(X)]^2 \ge \mathbb{E}[Y - \mathbb{E}(Y|X)]^2$ 

刘岩。武大金融

第10讲:时间序列的预测

第6/15页

# 联合正态下的条件期望

- ◆ 给定 X,Y 服从二元正态分布
- 定义  $Z = (Y \mathbb{E}Y) \frac{\text{cov}(X,Y)}{\text{var}(X)}(X \mathbb{E}X);$ 则有 Z 为正态分布,且  $\mathbb{E}Z = 0$
- 可验证  $cov(Z,X) = \mathbb{E}ZX = 0$ ,故 Z,X 互相独立; 进一步的, Z,g(X) 相互独立, 故  $\mathbb{E}Zg(X) = \mathbb{E}Z\mathbb{E}g(X) = 0$
- 由此可证明  $Y Z = \mathbb{E}Y + \frac{\text{cov}(X,Y)}{\text{var}(X)}(X \mathbb{E}X)$  是 X 对 Y 的最小均方预测,故

$$\mathbb{E}(Y|X) = Y - Z = \mathbb{E}Y + \frac{\text{cov}(X,Y)}{\text{var}(X)}(X - \mathbb{E}X), \quad 进一步有$$

$$\text{var}(Y|X) = \mathbb{E}[(Y - \mathbb{E}(Y|X))^2|X] = \text{var}(Y) - \frac{[\text{cov}(X,Y)]^2}{\text{var}(X)}, \quad 是一个常数$$

# 本节内容

- 条件期望与最优预测
- ② 线性预测
- ③ 时间序列的预测

## 线性预测

- 给定随机变量 Y 及 K-维随机向量 X (可包含常数项),定义 X 对 Y 的<u>线性预测</u> (linear prediction) 为  $\hat{Y} = b^{\mathsf{T}}X$ , $b \in \mathbb{R}^K$ ,对应的  $Y \hat{Y}$  称为预测误差 (prediction error)
- 定义<u>最优均方</u> (optimal mean square) 线性预测为使  $\mathbb{E}[Y \hat{Y}]^2$  最小的线性预测  $\hat{b}^{\mathsf{T}}X$ :

$$\hat{b} = \underset{b}{\operatorname{argmin}} \mathbb{E}[Y - b^{\mathsf{T}}X]^2$$

- 类似于 OLS, 上述  $\hat{\boldsymbol{b}}$  的取值需满足  $\mathbb{E}[(Y \hat{\boldsymbol{b}}^{\mathsf{T}}X)X^{\mathsf{T}}] = \boldsymbol{0}^{\mathsf{T}}$ , 故  $\hat{\boldsymbol{b}} = (\mathbb{E}[XX^{\mathsf{T}}])^{-1}\mathbb{E}[XY]$
- 最优线性预测记为 L(Y|X), 可直观理解为 Y 对 X 的投影

# 正态条件下的线性预测与最优预测

- 给定 Y, X 为 2-元正态分布 r.v., 期望为 0
- X 对 Y 的最优线性预测系数 b 满足

$$\hat{b} = \frac{\mathbb{E}[XY]}{\mathbb{E}X^2} = \frac{\text{cov}(X,Y)}{\text{var}(X)}$$

最优线性预测  $L(Y|X) = \frac{\text{cov}(X,Y)}{\text{var}(X)}X$ 

• 此时 X 对 Y 的最优(均方)预测与最优(均方)线性预测相等

$$\mathbb{E}[Y|X] = L(Y|X)$$

# 本节内容

- 条件期望与最优预测
- 2 线性预测
- ③ 时间序列的预测

# 时间序列的预测

• 给定时间序列  $\{Y_t\}$ , 可以考虑用 t 及之前的观测值, 对  $Y_{t+s}$  进行线性预测

$$\hat{Y}_{t+s|t} = L(Y_{t+s}|Y_t, Y_{t-1}, \ldots), \quad s \ge 1$$

• 更一般的,给定时间序列  $\{Y_t\}$  与  $\{X_t\}$ ,其中  $X_t \in \mathbb{R}^K$ ,可以考虑用 t 及之前的观测值  $\{X_{t-i}\}_{i\geq 0}$  对  $Y_{t+s}$  进行线性预测

$$\hat{Y}_{t+s|t} = L(Y_{t+s}|X_t, X_{t-1}, \ldots), \quad s \ge 1$$

• 最优线性预测的具体形式,即系数向量 $\hat{b}$ 的确定,依赖于具体模型

# AR(1) 的预测

- 给定平稳 AR(1) 过程  $X_{t+1} = \mu + \phi X_t + \varepsilon_{t+1}$ ,  $|\phi| < 1$ ,  $\{\varepsilon_t\}$  为白噪声
- $X_{t+1}$  在 t 的最优线性预测  $\hat{X}_{t+1|t} = \mu + \phi X_t$ 
  - 直接可验证  $\mathbb{E}[(X_{t+1} \hat{X}_{t+1|t})X_t] = 0$
- $X_{t+2}$  在 t 的最优线性预测  $\hat{X}_{t+2|t} = \mu + \phi \mu + \phi^2 X_t$ 
  - 由 AR 迭代可得:  $X_{t+2} = \mu + \phi \mu + \phi^2 X_t + \phi \varepsilon_{t+1} + \varepsilon_{t+2}$
  - 由此可验证  $\mathbb{E}[(X_{t+2} \hat{X}_{t+2|t})X_t] = 0$
- 另一角度,  $\hat{X}_{t+2|t}$  可看做  $\hat{X}_{t+2|t+1}$  在 t 的线性预测
  - $\hat{X}_{t+2|t+1} = \mu + \phi X_{t+1}$
  - $\hat{X}_{t+2|t} = \mu + \phi X_{t+1|t} = \mu + \phi \mu + \phi^2 X_t$

#### 时间序列的预测

# AR(1) 预测的渐近性质

可验证, ∀s ≥ 1 有

$$\hat{X}_{t+s|t} = \mu \sum_{r=0}^{s-1} \phi^r + \phi^s X_t$$

• 由此可知,

$$\lim_{s \to \infty} \hat{X}_{t+s|t} = \frac{\mu}{1 - \phi} = \mathbb{E}X_t$$

即  $X_{t+s}$  的长期(最优)线性预测值收敛到其无条件期望

• 进一步计算可知

$$\lim_{s \to \infty} \mathbb{E}[X_{t+s} - \hat{X}_{t+s|t}]^2 = \frac{\sigma_{\varepsilon}^2}{1 - \phi^2} = \operatorname{var}(X_t)$$

即 Xt+s 的长期均方预测误差收敛到其无条件方差

## 三点注释

- ullet 对一般的  $\mathrm{AR}(p)$  过程,同样可以利用"递归"预测的方式,计算  $\hat{X}_{t+s|t}$ 
  - 先计算  $\hat{X}_{t+s|t+s-1}$ , 再对结果中出现的  $X_{t+s-1}$  计算  $\hat{X}_{t+s-1|t+s-2}$ , 以此递推
- 对 AR(p) 过程而言, 若  $\{\varepsilon_t\}$  相互独立, 则有

$$\hat{X}_{t+s|t} = L(X_{t+s}|X_t, X_{t-1}, \dots) = \mathbb{E}[X_{t+s}|X_t, X_{t-1}, \dots] = \mathbb{E}_t X_{t+s}$$

- MA 过程及 ARMA 过程同样可以进行类似的预测
  - MA 的预测可借助对观测值  $X_t$  的自回归近似所得到的近似  $\hat{\epsilon}_t$  来完成