

国际金融试验班 2019 年秋 · 时间序列

# 第 5 讲：平稳时间序列初步

授课人：刘 岩

武汉大学经管学院金融系

2019 年 10 月 10 日

# 本讲内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示

## 本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示

## 平稳性的两个定义

给定双边无穷时间序列  $\{X_t\}_{t=-\infty}^{\infty}$

- ① 协方差平稳性 (covariance stationarity):  $\{X_t\}$  称为协方差平稳序列, 如果  $\mathbb{E}X_t = \mu$ ,  $\text{cov}(X_t, X_{t-k}) = \sigma_k^2$ ,  $k = 0, \dots, \infty$ , 均不依赖于  $t$ 
  - 协方差平稳性又称为 2-阶矩平稳或矩平稳
- ② 严平稳性 (strict stationarity):  $\{X_t\}$  称为严平稳序列, 如果  $\forall k = 0, \dots, \infty$ ,

$$(X_t, \dots, X_{t-k})$$

的分布与  $t$  无关

- ③ 本门课中, “平稳”序列同时满足上述两个定义
  - 这两个定义互相不蕴含对方

## 平稳性与趋势、季节性

- 平稳性与趋势不兼容
  - $X_t$  平稳, 则  $\mathbb{E}X_t = \mu$  为常数, 且大数定律意味着  $\frac{1}{T} \sum_{t=1}^T X_t \rightarrow \mu$ ; 均值回归倾向
  - 趋势意味着  $X_t$  的样本均值不会收敛
- 平稳性与季节性兼容
  - 季节性变量:  $\{S_t\}$  满足  $S_{t+p} = S_t, \forall t, p$  表示季节周期
  - 对任意  $t, \sum_{0 \leq k \leq p-1} S_{t+k}$  为常数
  - 如果把  $X_t = Y_t + S_t, Y_t$  平稳, 且将  $X_t$  的期望理解为一个季节周期上的均值, 则  $X_t$  也平稳
  - 例如, 令  $U \sim \mathcal{U}([-\pi, \pi]), X_t = \cos(t + U), t \in \mathbb{Z}$ , 可验证  $\mathbb{E}X_t$  及  $\sigma_k^2 = \text{cov}(X_{t+k}, X_t)$  与  $t$  无关; 但  $\sigma_k^2$  呈现周期性

## 平稳性和平稳分布

- 平稳性定义中的期望和协方差，都是在平稳分布 (stationary distribution) 下计算的
  - 这个分布就是严平稳概念中的 1-元变量  $X_t$  服从的分布
- 一般而言，随机过程是否存在平稳分布是个问题
  - $X_0 = 0$ ,  $X_t = X_{t-1} + \varepsilon_t$ ,  $\varepsilon_t \stackrel{\text{iid}}{\sim} \mathcal{N}(0, \sigma_\varepsilon^2)$ , 就不存在平稳分布
  - 给定一个有限状态马氏链  $X_t \in \{1, 2\}$ , 转移矩阵为

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} \rho & 1 - \rho \\ 1 - \rho & \rho \end{bmatrix}$$

$\rho \in (0, 1)$ , 则  $X_t$  有平稳分布  $\mathbf{u} = [\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$

- 即便随机过程存在平稳分布，从任何一个起点  $X_0 = \bar{x}$  开始， $X_t$  的分布会不会逐渐收敛到平稳分布，也是一个问题

## 本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性**
- 3 算子与表示

## 白噪声

- 白噪声 (white noise) 是最常见的一类平稳时间序列
- $\{\varepsilon_t\}$  是白噪声, 若满足  $\mathbb{E}\varepsilon_t = 0$ ,  $\text{var}(\varepsilon_t) = \sigma_\varepsilon^2 > 0$ , 以及  $\text{cov}(\varepsilon_t, \varepsilon_{t-k}) = 0, \forall k \geq 0$
- iid 序列是白噪声, 反之不成立
- 但大部分时间序列模型中, 均假设白噪声——经常又称作新息 (innovation) 或冲击 (shock)——是 iid 序列

## 自协方差与自相关系数

给定平稳时间序列  $\{X_t\}$

- 平稳时间序列最基本的分析对象：自协方差函数

(autocovariance function, ACF)  $\sigma_X^2(k) = \text{cov}(X_t, X_{t-k})$

- Cauchy-Schwartz 不等式:  $[\text{cov}(X, Y)]^2 \leq \text{var}(X)\text{var}(Y)$
- 自协方差  $\sigma_X^2(k) \leq \sigma_X^2(0) = \text{var}(X_t)$

- 自相关系数函数 (autocorrelation function, **ACF**)

$\rho_X(k) = \sigma_X^2(k) / \sigma_X^2(0)$

- 自相关系数反映的是序列的持续性(persistence):  $t - k$  期取值和  $t$  期取值的同步特征

## 偏自相关系数

给定时间序列  $\{X_t\}_{t=1}^T$

- 还可以考虑另一种方法来描述数据的持续性特征，即 偏自相关系数 (partial autocorrelation)
- 考虑  $X_t$  对  $X_{t-k}$ ,  $k = 1, \dots, K < T$  的回归方程

$$X_t = \beta_0 + \beta_1 X_{t-1} + \dots + \beta_K X_{t-K} + e_t$$

- 上述回归方程系数  $\beta_k$  的 OLS (ordinary least square) 估计值  $\hat{\beta}_k$  就称为  $X_t$  的  $k$ -阶偏自相关系数 (估计值)
  - 偏自相关系数与自相关系数之间有紧密联系；以 AR(1) 模型为例， $X_t = \rho X_{t-1} + \varepsilon_t$ ,  $|\rho| < 1$ ,  $\varepsilon_t$  为白噪声，则其 1-阶自相关系数等于 1-阶偏自相关系数
  - 但一般情况下，并不相等

## 本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示**

## 线性时间序列

- 本课程大部分内容考虑线性 (linear) 时间序列
- 给定白噪声序列  $\{\varepsilon_t\}$ , 时间序列  $\{X_t\}$  称为关于  $\{\varepsilon_t\}$  的线性时间序列, 若

$$X_t = \sum_{k=0}^K \phi_k \varepsilon_{t-k},$$

其中  $K$  的取值可以是有限值, 也可以是无限值

- 当  $K = \infty$  时, 通常要求  $\{\phi_k\}$  满足绝对和收敛 (absolutely summable), 即  $\sum_{k=0}^{\infty} |\phi_k| < \infty$
- 另一种要求是满足平方和收敛 (square summable), 即  $\sum_{k=0}^{\infty} \phi_k^2 < \infty$

## 线性时间序列示例

事实上，**所有线性时间序列都是平稳序列**，具体例子如下

- $q$ -阶移动平均 (moving average) 过程 MA( $q$ ): 给定白噪声  $\{\varepsilon_t\}$ ,  $X_t = \sum_{j=0}^q \phi_j \varepsilon_{t-j}$ , 其中  $\{\phi_j\} \in \mathbb{R}$ 
  - $q$  称为滞后期 (lag period); 可为无穷, 记为 MA( $\infty$ )
- 1-阶自回归 (autoregressive) 过程 AR(1):  $X_t = \rho X_{t-1} + \varepsilon_t$ ,  $|\rho| < 1$ 
  - 可递归的写为 MA( $\infty$ ) 过程:  $X_t = \sum_{i=0}^{\infty} \rho^i \varepsilon_{t-i}$

## 滞后算子

- 为了简化记法、方便运算，定义滞后算子 (lag operator)  $\mathcal{L}$ ，其作用是将  $t$  期变量变换为  $t-1$  期变量：

$$\mathcal{L} : X_t \mapsto X_{t-1}$$

记做  $\mathcal{L}X_t = X_{t-1}$

- 进一步定义之后算子的“乘法”或是“复合”：

$$\underbrace{\mathcal{L} \circ \dots \circ \mathcal{L}}_{k \text{ 次}} \equiv \mathcal{L}^k : X_t \mapsto X_{t-k}$$

记做  $\mathcal{L}^k X_t = X_{t-k}$

## 算子多项式

- 滞后算子可以当做变元  $x$ ，写为多项式形式，如  $\mathcal{L} + \rho\mathcal{L}^2$ ，其作用就是把  $X_t$  变做  $(\mathcal{L} + \rho\mathcal{L}^2)X_t = X_{t-1} + \rho X_{t-2}$
- 如此，可将一般的线性时间序列表达式写为之后算子多项式表达的形式：令

$$A(\mathcal{L}) = \sum_{k=1}^K \phi_k \mathcal{L}^k,$$

则再前页  $X_t$  可写为  $X_t = A(\mathcal{L})\varepsilon_t$

- 类似的，可将 AR(1) 写为  $X_t - \rho X_{t-1} = (1 - \rho\mathcal{L})X_t = \varepsilon_t$ 
  - 形式上还可以进一步写为  $X_t = \frac{1}{1-\rho\mathcal{L}}\varepsilon_t$ ，再利用  $\frac{1}{1-\rho\mathcal{L}} = \sum_{i=0}^{\infty} \rho^i \mathcal{L}^i$ ，则得到 MA( $\infty$ ) 表达

## Wold 表示

线性序列都是平稳序列；反之，我们有 Wold 表示定理

## 定理 1 (Wold)

任意的平稳序列  $\{X_t\}_{t=-\infty}^{\infty}$  都可以表示为如下两部分的和：

$$X_t = \sum_{j=0}^{\infty} \phi_j \varepsilon_{t-j} + V_t,$$

其中，

- ①  $\{\varepsilon_t\}_{t=-\infty}^{\infty}$  是白噪声序列
- ②  $\{\phi_j\}_{j=0}^{\infty}$  平方和收敛  $\sum_{j=0}^{\infty} \phi_j^2 < \infty$
- ③  $\forall t, \text{cov}(V_t, \varepsilon_t) = 0$ ，且  $V_t$  可通过由过去信息  $\{X_{t-1}, X_{t-2}, \dots\}$  的线性组合完全决定