

国际金融试验班 2020 年秋 · 时间序列

第 5 讲：平稳时间序列初步

授课人：刘 岩

武汉大学经管学院金融系

2020 年 10 月 15 日

本讲内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示
- 4 ARMA 过程

本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示
- 4 ARMA 过程

平稳性的两个定义

给定双边无穷时间序列 $\{X_t\}_{t=-\infty}^{\infty}$

- ① 协方差平稳性 (covariance stationarity): $\{X_t\}$ 称为协方差平稳序列, 如果 $\mathbb{E}X_t = \mu$, $\text{cov}(X_t, X_{t-k}) = \sigma_k^2$, $k = 0, \dots, \infty$, 均不依赖于 t
 - 协方差平稳性又称为 2-阶矩平稳或矩平稳
- ② 严平稳性 (strict stationarity): $\{X_t\}$ 称为严平稳序列, 如果 $\forall k = 0, \dots, \infty$,

$$(X_t, \dots, X_{t-k})$$

的分布与 t 无关

- ③ 本门课中, “平稳”序列同时满足上述两个定义
 - 这两个定义互相不蕴含对方

平稳性与趋势、季节性

- 平稳性与趋势不兼容
 - X_t 平稳, 则 $\mathbb{E}X_t = \mu$ 为常数, 且大数定律意味着 $\frac{1}{T} \sum_{t=1}^T X_t \rightarrow \mu$; 均值回归倾向
 - 趋势意味着 X_t 的样本均值不会收敛
- 平稳性与季节性兼容
 - 季节性变量: $\{S_t\}$ 满足 $S_{t+p} = S_t, \forall t, p$ 表示季节周期
 - 对任意 $t, \sum_{0 \leq k \leq p-1} S_{t+k}$ 为常数
 - 如果把 $X_t = Y_t + S_t, Y_t$ 平稳, 且将 X_t 的期望理解为一个季节周期上的均值, 则 X_t 也平稳
 - 例如, 令 $U \sim \mathcal{U}([-\pi, \pi]), X_t = \cos(t + U), t \in \mathbb{Z}$, 可验证 $\mathbb{E}X_t$ 及 $\sigma_k^2 = \text{cov}(X_{t+k}, X_t)$ 与 t 无关; 但 σ_k^2 呈现周期性

平稳性和平稳分布

- 平稳性定义中的期望和协方差，都是在平稳分布 (stationary distribution) 下计算的
 - 这个分布就是严平稳概念中的 1-元变量 X_t 服从的分布
- 一般而言，随机过程是否存在平稳分布是个问题
 - $X_0 = 0, X_t = X_{t-1} + \varepsilon_t, \varepsilon_t \stackrel{\text{iid}}{\sim} \mathcal{N}(0, \sigma_\varepsilon^2)$, 就不存在平稳分布
 - 给定一个有限状态马氏链 $X_t \in \{1, 2\}$, 转移矩阵为

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} \rho & 1 - \rho \\ 1 - \rho & \rho \end{bmatrix}$$

$\rho \in (0, 1)$, 则 X_t 有平稳分布 $\mathbf{u} = [\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$

- 即便随机过程存在平稳分布，从任何一个起点 $X_0 = \bar{x}$ 开始， X_t 的分布会不会逐渐收敛到平稳分布，也是一个问题

本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性**
- 3 算子与表示
- 4 ARMA 过程

白噪声

- 白噪声 (white noise) 是最常见的一类平稳时间序列
- $\{\varepsilon_t\}$ 是白噪声, 若满足 $\mathbb{E}\varepsilon_t = 0$, $\text{var}(\varepsilon_t) = \sigma_\varepsilon^2 > 0$, 以及 $\text{cov}(\varepsilon_t, \varepsilon_{t-k}) = 0, \forall k \geq 0$
- iid 序列是白噪声, 反之不成立
- 但大部分时间序列模型中, 均假设白噪声——经常又称作新息 (innovation) 或冲击 (shock)——是 iid 序列

自协方差与自相关系数

给定平稳时间序列 $\{X_t\}$

- 平稳时间序列最基本的分析对象：自协方差函数
(autocovariance function, ACF) $\sigma_X^2(k) = \text{cov}(X_t, X_{t-k})$
 - Cauchy-Schwartz 不等式: $[\text{cov}(X, Y)]^2 \leq \text{var}(X)\text{var}(Y)$
 - 自协方差 $\sigma_X^2(k) \leq \sigma_X^2(0) = \text{var}(X_t)$
- 自相关系数函数 (autocorrelation function, **ACF**)
 $\rho_X(k) = \sigma_X^2(k) / \sigma_X^2(0)$
 - 自相关系数反映的是序列的持续性(persistence): $t - k$ 期取值和 t 期取值的同步特征

偏自相关系数

给定时间序列 $\{X_t\}_{t=1}^T$

- 还可以考虑另一种方法来描述数据的持续性特征，即 偏自相关系数 (partial autocorrelation)
- 考虑 X_t 对 X_{t-k} , $k = 1, \dots, K < T$ 的回归方程

$$X_t = \beta_0 + \beta_1 X_{t-1} + \dots + \beta_K X_{t-K} + e_t$$

- 上述回归方程系数 β_k 的 OLS (ordinary least square) 估计值 $\hat{\beta}_k$ 就称为 X_t 的 k -阶偏自相关系数 (估计值)
 - 偏自相关系数与自相关系数之间有紧密联系；以 AR(1) 模型为例， $X_t = \rho X_{t-1} + \varepsilon_t$, $|\rho| < 1$, ε_t 为白噪声，则其 1-阶自相关系数等于 1-阶偏自相关系数
 - 但一般情况下，并不相等

本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示**
- 4 ARMA 过程

线性时间序列

- 本课程大部分内容考虑线性 (linear) 时间序列
- 给定白噪声序列 $\{\varepsilon_t\}$, 时间序列 $\{X_t\}$ 称为关于 $\{\varepsilon_t\}$ 的线性时间序列, 若

$$X_t = \sum_{k=0}^K \phi_k \varepsilon_{t-k},$$

其中 K 的取值可以是有限值, 也可以是无限值

- 当 $K = \infty$ 时, 通常要求 $\{\phi_k\}$ 满足绝对和收敛 (absolutely summable), 即 $\sum_{k=0}^{\infty} |\phi_k| < \infty$
- 另一种要求是满足平方和收敛 (square summable), 即 $\sum_{k=0}^{\infty} \phi_k^2 < \infty$

线性时间序列示例

事实上，所有线性时间序列都是平稳序列，具体例子如下

- q -阶移动平均 (moving average) 过程 MA(q): 给定白噪声 $\{\varepsilon_t\}$, $X_t = \sum_{j=0}^q \phi_j \varepsilon_{t-j}$, 其中 $\{\phi_j\} \in \mathbb{R}$
 - q 称为滞后期 (lag period); 可为无穷, 记为 MA(∞)
- 1-阶自回归 (autoregressive) 过程 AR(1): $X_t = \rho X_{t-1} + \varepsilon_t$, $|\rho| < 1$
 - 可递归的写为 MA(∞) 过程: $X_t = \sum_{i=0}^{\infty} \rho^i \varepsilon_{t-i}$

滞后算子

- 为了简化记法、方便运算，定义滞后算子 (lag operator) \mathcal{L} ，其作用是将 t 期变量变换为 $t-1$ 期变量：

$$\mathcal{L} : X_t \mapsto X_{t-1}$$

记做 $\mathcal{L}X_t = X_{t-1}$

- 进一步定义之后算子的“乘法”或是“复合”：

$$\underbrace{\mathcal{L} \circ \dots \circ \mathcal{L}}_{k \text{ 次}} \equiv \mathcal{L}^k : X_t \mapsto X_{t-k}$$

记做 $\mathcal{L}^k X_t = X_{t-k}$

算子多项式

- 滞后算子可以当做变元 x ，写为多项式形式，如 $\mathcal{L} + \rho\mathcal{L}^2$ ，其作用就是把 X_t 变做 $(\mathcal{L} + \rho\mathcal{L}^2)X_t = X_{t-1} + \rho X_{t-2}$
- 如此，可将一般的线性时间序列表达式写为之后算子多项式表达的形式：令

$$A(\mathcal{L}) = \sum_{k=0}^K \phi_k \mathcal{L}^k,$$

则再前页 X_t 可写为 $X_t = A(\mathcal{L})\varepsilon_t$

- 类似的，可将 AR(1) 写为 $X_t - \rho X_{t-1} = (1 - \rho\mathcal{L})X_t = \varepsilon_t$
 - 形式上还可以进一步写为 $X_t = \frac{1}{1-\rho\mathcal{L}}\varepsilon_t$ ，再利用 $\frac{1}{1-\rho\mathcal{L}} = \sum_{i=0}^{\infty} \rho^i \mathcal{L}^i$ ，则得到 MA(∞) 表达

Wold 表示

线性序列都是平稳序列；反之，我们有 Wold 表示定理

定理 1 (Wold)

任意的平稳序列 $\{X_t\}_{t=-\infty}^{\infty}$ 都可以表示为如下两部分的和：

$$X_t = \sum_{j=0}^{\infty} \phi_j \varepsilon_{t-j} + V_t,$$

其中，

- ① $\{\varepsilon_t\}_{t=-\infty}^{\infty}$ 是白噪声序列
- ② $\{\phi_j\}_{j=0}^{\infty}$ 平方和收敛 $\sum_{j=0}^{\infty} \phi_j^2 < \infty$
- ③ $\forall t, \text{cov}(V_t, \varepsilon_t) = 0$ ，且 V_t 可通过由过去信息 $\{X_{t-1}, X_{t-2}, \dots\}$ 的线性组合完全决定

本节内容

- 1 平稳性的基本概念
- 2 序列相关性
- 3 算子与表示
- 4 ARMA 过程**

ARMA 过程的表示

- ARMA: 自回归移动平均 (autoregressive moving average)
- ARMA(p, q): p -阶自回归, q -阶移动平均, $\{\varepsilon_t\}$ 为白噪声

$$X_t = \sum_{i=1}^p \phi_i X_{t-i} + \sum_{j=0}^q \theta_j \varepsilon_{t-j}, \quad \phi_p, \theta_q \neq 0$$

- 滞后算子表示

$$A(\mathcal{L})X_t = B(\mathcal{L})\varepsilon_t,$$

$$A(\mathcal{L}) = 1 - \sum_{i=1}^p \phi_i \mathcal{L}^i, \quad B(\mathcal{L}) = \sum_{j=0}^q \theta_j \mathcal{L}^j$$

AR 过程与 MA 过程

- 若 $B(\mathcal{L}) = 1$, 则 $A(\mathcal{L})X_t = \varepsilon_t$, 称为 AR(p) 过程
 - 如 $A(\mathcal{L}) = 1 - \rho\mathcal{L}$, 则是 AR(1) 过程
 - 若 $|\rho| < 1$, 则 $(1 - \rho\mathcal{L})^{-1} = \sum_{i=0}^{\infty} \rho^i \mathcal{L}^i$ 收敛
 - 此时 $X_t = A^{-1}(\mathcal{L})\varepsilon_t = \sum_{i=0}^{\infty} \rho^i \varepsilon_{t-i}$
- 若 $A(\mathcal{L}) = 1$, 则 $X_t = B(\mathcal{L})\varepsilon_t$, 称为 MA(q) 过程
 - 如 $B(\mathcal{L}) = 1 + \theta\mathcal{L}$, 则是 MA(1) 过程
 - 若 $|\theta| < 1$, 则 $(1 + \theta\mathcal{L})^{-1} = \sum_{j=0}^{\infty} (-\theta)^j \mathcal{L}^j$ 收敛
 - 此时有 $\varepsilon_t = B^{-1}(\mathcal{L})X_t = \sum_{j=0}^{\infty} (-\theta)^j X_{t-j}$

ARMA 过程的特征多项式

- 给定 ARMA(p, q) 过程 $A(\mathcal{L})X_t = B(\mathcal{L})\varepsilon_t$
- 将 $A(\mathcal{L}) = 1 - \sum_{i=1}^p \phi_i \mathcal{L}^i$ 对应的多项式 $A(z) = 1 - \sum_{i=1}^p \phi_i z^i$ 称为 AR 部分的特征多项式 (characteristic polynomial)
- 将 $B(\mathcal{L}) = 1 + \sum_{j=1}^q \theta_j \mathcal{L}^j$ 对应的多项式 $B(z) = 1 + \sum_{j=1}^q \theta_j z^j$ 称为 MA 部分的特征多项式
- 特征多项式的零点具有重要的性质!

特征多项式分解

- 代数基本定理：考虑 n -阶多项式

$P(z) = z^n + a_1 z^{n-1} + \cdots + a_n$, $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R} \subset \mathbb{C}$, 则 $P(z)$ 在复平面 \mathbb{C} 有 n 个零点 $z_1, \dots, z_n \in \mathbb{C}$

- $P(z)$ 可写为

$$P(z) = (z - z_1) \times \cdots \times (z - z_n)$$

- 若特征多项式为 $P(z)$, 则对应的滞后算子多项式 $P(\mathcal{L})$ 可分解为

$$P(\mathcal{L}) = (\mathcal{L} - z_1) \times \cdots \times (\mathcal{L} - z_n)$$

ARMA 过程的平稳性

- 有限阶 MA(q) 过程一定是平稳过程
 - 请验证!
- ARMA(p, q) 平稳性决定于 AR 部分特征多项式 $A(z)$ 的零点分布
- 首先说明, 如果 $\{Y_t\}$ 是平稳过程, 那么当复数 $\rho \in \mathbb{C}$ 的模长 (modulus) $|\rho| < 1$ 时, 由 $(1 - \rho\mathcal{L})X_t = Y_t$ 所确定的 $\{X_t\}$ 也是平稳过程
- 再说明, 如果 $A(z)$ 零点均位于复平面单位圆之外, 则 $A(\mathcal{L})X_t = B(\mathcal{L})\varepsilon_t$ 确定的 $\{X_t\}$ 是平稳过程

平稳 ARMA 过程与 Wold 表示

- 令 z_1, \dots, z_p 为平稳 ARMA(p, q) 过程 AR 部分特征多项式零点, 则 $|z_1|, \dots, |z_p| > 1$, 且有

$$A(z) = \left(1 - \frac{1}{z_1}z\right) \cdots \left(1 - \frac{1}{z_p}z\right)$$

- 因此 $A(\mathcal{L})X_t = B(\mathcal{L})\varepsilon_t$ 可写为

$$\begin{aligned} \left(1 - \frac{1}{z_1}\mathcal{L}\right) \cdots \left(1 - \frac{1}{z_p}\mathcal{L}\right) X_t &= B(\mathcal{L})\varepsilon_t \\ \Rightarrow X_t &= \frac{1}{1 - \frac{1}{z_1}\mathcal{L}} \cdots \frac{1}{1 - \frac{1}{z_p}\mathcal{L}} B(\mathcal{L})\varepsilon_t \end{aligned}$$

MA 过程的可逆性

- 前面看到, MA(1) $X_t = \varepsilon_t + \theta\varepsilon_{t-1}$, 如果 $|\theta| < 1$, 则有 $\varepsilon_t = (1 + \theta\mathcal{L})^{-1}X_t$, 亦为平稳过程
- 有限阶 MA(q) 过程, $X_t = B(\mathcal{L})\varepsilon_t$, 若特征多项式 $B(w) = (w - w_1)\cdots(w - w_q)$ 的零点 w_1, \dots, w_q 均在复平面单位圆之外, 则称 X_t 可逆 (invertable), 且有

$$\varepsilon_t = B^{-1}(\mathcal{L})X_t = \frac{(-1)^q}{w_1 \cdots w_q} \frac{1}{1 - \frac{1}{w_1}\mathcal{L}} \cdots \frac{1}{1 - \frac{1}{w_q}\mathcal{L}} X_t$$

- ARMA(p, q) 过程称为可逆的, 若其 MA 部分可逆

ARMA 过程与可约性

- 考虑“形式上”的 ARMA(2,1) 过程

$X_t = X_{t-1} - 0.25X_{t-2} + \varepsilon_t - 0.5\varepsilon_{t-1}$, 对应的特征多项式为

$$A(\mathcal{L}) = 1 - \mathcal{L} + 0.25\mathcal{L}^2 = (1 - 0.5\mathcal{L})^2, \quad B(\mathcal{L}) = 1 - 0.5\mathcal{L}$$

ARMA 过程与可约性

- 考虑“形式上”的 ARMA(2,1) 过程

$X_t = X_{t-1} - 0.25X_{t-2} + \varepsilon_t - 0.5\varepsilon_{t-1}$, 对应的特征多项式为

$$A(\mathcal{L}) = 1 - \mathcal{L} + 0.25\mathcal{L}^2 = (1 - 0.5\mathcal{L})^2, \quad B(\mathcal{L}) = 1 - 0.5\mathcal{L}$$
$$\Rightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})^2 X_t = (1 - 0.5\mathcal{L})\varepsilon_t$$

ARMA 过程与可约性

- 考虑“形式上”的 ARMA(2,1) 过程

$X_t = X_{t-1} - 0.25X_{t-2} + \varepsilon_t - 0.5\varepsilon_{t-1}$, 对应的特征多项式为

$$A(\mathcal{L}) = 1 - \mathcal{L} + 0.25\mathcal{L}^2 = (1 - 0.5\mathcal{L})^2, \quad B(\mathcal{L}) = 1 - 0.5\mathcal{L}$$

$$\Rightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})^2 X_t = (1 - 0.5\mathcal{L})\varepsilon_t$$

$$\Leftrightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})X_t = \varepsilon_t, \quad \text{ARMA}(1,0)!$$

ARMA 过程与可约性

- 考虑“形式上”的 ARMA(2,1) 过程

$X_t = X_{t-1} - 0.25X_{t-2} + \varepsilon_t - 0.5\varepsilon_{t-1}$, 对应的特征多项式为

$$A(\mathcal{L}) = 1 - \mathcal{L} + 0.25\mathcal{L}^2 = (1 - 0.5\mathcal{L})^2, \quad B(\mathcal{L}) = 1 - 0.5\mathcal{L}$$

$$\Rightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})^2 X_t = (1 - 0.5\mathcal{L})\varepsilon_t$$

$$\Leftrightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})X_t = \varepsilon_t, \quad \text{ARMA}(1,0)!$$

- 此 ARMA(2,1) 过程实质是一个 ARMA(1,0) 过程

ARMA 过程与可约性

- 考虑“形式上”的 ARMA(2,1) 过程

$X_t = X_{t-1} - 0.25X_{t-2} + \varepsilon_t - 0.5\varepsilon_{t-1}$, 对应的特征多项式为

$$A(\mathcal{L}) = 1 - \mathcal{L} + 0.25\mathcal{L}^2 = (1 - 0.5\mathcal{L})^2, \quad B(\mathcal{L}) = 1 - 0.5\mathcal{L}$$

$$\Rightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})^2 X_t = (1 - 0.5\mathcal{L})\varepsilon_t$$

$$\Leftrightarrow (1 - 0.5\mathcal{L})X_t = \varepsilon_t, \quad \text{ARMA}(1,0)!$$

- 此 ARMA(2,1) 过程实质是一个 ARMA(1,0) 过程
- 为避免此情形, 一般均要求 $A(z)$ 的零点 $\{z_1, \dots, z_p\}$ 与 $B(z)$ 的零点 $\{w_1, \dots, w_q\}$ **互不相同**
 - 若有 $z_i = w_j$, 称该过程可约 (reducible); 若 X_t 是 ARMA(p, q) 过程, 一般要求其不可约